

# 1. Élimination

## Sections 2.2 et 2.3

MTH1007

J. Guérin, N. Lahrichi, S. Le Digabel  
Polytechnique Montréal

H2023

(v1)

# Plan

1. Vecteurs et combinaisons linéaires
2. Le concept d'élimination
3. L'élimination à l'aide de matrices

# 1. Vecteurs et combinaisons linéaires

## 2. Le concept d'élimination

## 3. L'élimination à l'aide de matrices

## Vecteurs et équations linéaires

- ▶ Une *équation linéaire* est de la forme

$$a_1x_1 + a_2x_2 + \cdots + a_nx_n = b$$

avec  $a_1, a_2, \dots, a_n \in \mathbb{R}$ ,  $x_1, x_2, \dots, x_n \in \mathbb{R}$ , et  $b \in \mathbb{R}$

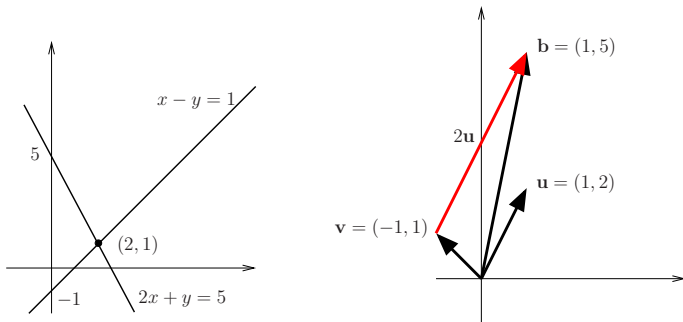
- ▶ Un *système d'équations linéaires* (SÉL) est un ensemble d'équations linéaires. On s'intéresse ici au système  $n \times n$
- ▶ Une *solution* à un SÉL est un  $n$ -uplet de valeurs  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$  qui vérifient simultanément toutes les équations du SÉL

## Exemple avec $n = 2$

Soit le SÉL

$$\begin{cases} x - y = 1 \\ 2x + y = 5 \end{cases}$$

Deux points de vue : *Portrait des lignes* et *portrait des colonnes* :



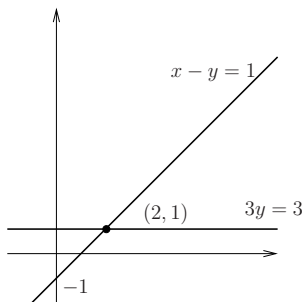
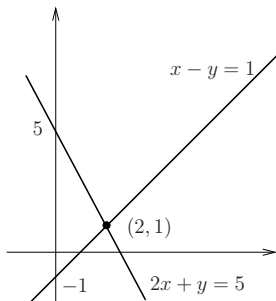
1. Vecteurs et combinaisons linéaires
- 2. Le concept d'élimination**
3. L'élimination à l'aide de matrices

## Exemple (suite)

Soit le SÉL

$$\begin{cases} x - y = 1 \\ 2x + y = 5 \end{cases}$$

Élimination :



## Principe de l'élimination de Gauss

- ▶ L'objectif de l'élimination est d'obtenir un **système triangulaire supérieur** : On passe de  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  à  $U\mathbf{x} = \mathbf{c}$  avec  $U$  une matrice **triangulaire supérieure** (les coefficients sous la diagonale sont nuls)
- ▶ L'élimination est suivie d'une **remontée triangulaire** qui permet de construire simplement la solution  $\mathbf{x}$
- ▶ Le **pivot**  $p_j$  est le premier coefficient non nul de la ligne  $j$  qui fait l'élimination
- ▶ Le **multiplicateur**  $\ell_{ij}$  est le ratio du coefficient  $a_{ij}$  à éliminer sur le pivot (et donc le pivot ne peut être nul)
- ▶ On effectue l'opération  $a_{ij} - \ell_{ij}p_j$  pour **éliminer** le coefficient  $a_{ij}$



## Procédure générale de l'élimination de Gauss

Pour résoudre un SÉL :

1. Utiliser la première équation pour générer par élimination des zéros sous le premier pivot :

$$L_2 \leftarrow L_2 - \ell_{21}L_1, L_3 \leftarrow L_3 - \ell_{31}L_1, \text{ etc.}$$

2. Utiliser la nouvelle deuxième équation pour générer par élimination des zéros sous le deuxième pivot :

$$L_3 \leftarrow L_3 - \ell_{32}L_2, L_4 \leftarrow L_4 - \ell_{42}L_2, \text{ etc.}$$

3. Continuer ainsi jusqu'à l'obtention d'un système triangulaire
4. Résoudre par remontée triangulaire le système obtenu à l'étape 3

## Exemple 1

En utilisant l'élimination, résoudre le système  $3 \times 3$  suivant :

$$\begin{cases} 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 = 2 \\ 4x_1 + 9x_2 - 3x_3 = 8 \\ -2x_1 - 3x_2 + 7x_3 = 10 \end{cases}$$

## Échec de l'élimination

1. **Échec de type 1** : Après l'élimination, le système triangulaire obtenu possède une équation de la forme  $0x = b$  où  $b \neq 0$   
→ le SÉL ne possède pas de solution
2. **Échec de type 2** : Après l'élimination, le système triangulaire obtenu possède une équation de la forme  $0x = 0$   
→ le SÉL possède une infinité de solutions
3. **Échec de type 3** : Le SÉL a un premier *pivot* qui est nul  
→ la solution est de permuter les lignes

## Remarques

Pour un SÉL à  $n$  équations et  $n$  inconnues :

1. Cette procédure fonctionne si le système triangulaire possède un ensemble de  $n$  pivots (non nuls), qui sont situés sur la diagonale
2. Si le système triangulaire possède  $n$  pivots (non nuls) alors on dit que le SÉL est *non singulier*. Sinon, il est *singulier*

1. Vecteurs et combinaisons linéaires
2. Le concept d'élimination
- 3. L'élimination à l'aide de matrices**

## Multiplication de matrices (1/2)

On considère ces deux points de vue :

1. Premier point de vue : l'élément  $(i, j)$  du produit  $AB$  est  $(i$ -ième ligne de  $A$ ) $\cdot$ ( $j$ -ième colonne de  $B$ )
2. Deuxième point de vue : la  $j$ -ième colonne de  $AB$  est égale à  $A\mathbf{u}_j$  où  $\mathbf{u}_j$  est la  $j$ -ième colonne de  $B$  :

Si  $B = [ \mathbf{u}_1 \quad \mathbf{u}_2 \quad \cdots \quad \mathbf{u}_n ]$  alors

$$AB = [ A\mathbf{u}_1 \quad A\mathbf{u}_2 \quad \cdots \quad A\mathbf{u}_n ]$$

(on verra d'autres points de vue)

## Multiplication de matrices (2/2)

### Remarque

Pour que le produit  $AB$  soit défini, il faut que

nombre de colonnes de  $A$  = nombre de lignes de  $B$

### Propriétés du produit matriciel

1.  $(AB)C = A(BC)$  (associativité)
2. En général,  $AB \neq BA$  (pas commutatif)

## Rappel

Un SÉL à  $m$  équations et  $n$  inconnues s'écrit  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , c'est-à-dire

$$\left\{ \begin{array}{lcl} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n & = & b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n & = & b_2 \\ & \vdots & \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n & = & b_m \end{array} \right.$$

ou encore

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$



## L'élimination à l'aide de matrices (1/2)

- ▶ La matrice d'élimination  $E_{ij}$  qui soustrait de la  $i$ -ième ligne de  $A$  un multiple  $\ell$  (le multiplicateur) de la  $j$ -ième ligne est obtenue en remplaçant par  $-\ell$  le 0 en position  $(i, j)$  dans la matrice identité  $I$  :

$E_{ij}A$  effectue l'opération  $L_i \leftarrow L_i - \ell L_j$

- ▶ La matrice de permutation  $P_{ij}$  qui interchange les lignes  $i$  et  $j$  est obtenue en échangeant les lignes  $i$  et  $j$  dans la matrice identité  $I$  :

$P_{ij}A$  effectue l'opération  $L_i \leftrightarrow L_j$

## L'élimination à l'aide de matrices (2/2)

La multiplication des deux membres du SÉL  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  par  $E_{ij}$  ou  $P_{ij}$  n'affecte pas le vecteur des variables  $\mathbf{x}$ . C'est pourquoi il n'est pas nécessaire d'inclure ce vecteur dans les calculs.

On travaille plutôt avec la *matrice augmentée* du système :

$$[A|\mathbf{b}] = \left[ \begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{array} \right]$$

## Exemple 2

En utilisant l'élimination à l'aide de matrices, résoudre le système  $3 \times 3$  suivant :

$$\begin{cases} 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 = 2 \\ 4x_1 + 9x_2 - 3x_3 = 8 \\ -2x_1 - 3x_2 + 7x_3 = 10 \end{cases}$$